

Председателю диссертационного совета Д 212.268.02
д.т.н. проф. Ю.А. Шурыгину, Томский государственный
университет систем управления и радиоэлектроники,
634050, г. Томск, пр. Ленина, 40

Уважаемый Юрий Алексеевич!

Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова Российской академии наук дает официальное согласие выступить в качестве ведущей организации по диссертации Газизова Тимура Тальгатовича «Методология, алгоритмы и программное обеспечение для комплексной оптимизации радиоэлектронных устройств» по специальности 05.13.18 – Математическое моделирование, численные методы и комплексы программ.

Сведения об организации

Полное наименование организации в соответствии с уставом	Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова Российской академии наук
Сокращенное наименование организации в соответствии с уставом	ИПУ РАН
Почтовый индекс, адрес организации	117997, ГСП-7, В-342, г. Москва, Профсоюзная, 65
Телефон	+7 495 334-89-10
Адрес электронной почты	dan@ipu.ru
Адрес официального сайта в сети «Интернет»	www.ipu.ru
Фамилия, Имя, Отчество лица, который будет готовить отзыв	Бахтадзе Наталья Николаевна
Должность	Заведующий лабораторией № 41 «Идентификации систем управления»
Структурное подразделение	Лаборатория № 41 «Идентификации систем управления» ИПУ РАН
Степень, звание	Доктор технических наук, профессор
Специальность по диплому кандидата (доктора) наук	05.13.01
Список основных публикаций работников ведущей организации по теме диссертации в рецензируемых научных изданиях за последние 5 лет	
1	Поляк Б.Т. Введение в оптимизацию. 2-е издание, исправленное и дополненное. М.: ЛЕНАНД, 2014. – 392 с.
2	Knowledge-based models of nonlinear systems based on inductive learning / Bakhtadze N.N., Lototsky V.A. // Intelligent Systems Reference Library. – 2016. – V. 98. – P. 85-104
3	Модели и структура бортовых измерений пространственных физических полей / Во-венко Т.А., Волковицкий А.К., Каршаков Е.В., Павлов Б.В., Тхоренко М.Ю. // Проблемы управления. – 2015. – № 3. С. 59-68.
4	Разработка моделей и методов проектирования информационно-управляющих систем космических аппаратов / Микрин Е.А., Кульба В.В., Павлов Б.В. // Автоматика и теле-механика. – 2013. – № 3. – С. 38-50.

5	Optimisation and asymptotic stability / Polyak B.T., Shcherbakov P.S. // International Journal of Control. – 2016. – P. 1-7.
6	Почему метод Монте-Карло неэффективен в оптимизационных задачах большой размерности? / Поляк Б.Т., Щербаков П.С. // Стохастическая оптимизация в информатике. – 2014. – Т. 10. – № 1. – С. 89-100.
7	Stability in small signals investigation of nonlinear dynamic power systems/ Vassilyev S.N., Yadikin I.B., Bakhtadze N.N., Lototsky V.A. // IFAC Proceedings Volumes (IFAC-PapersOnline). 2014. P. 9069-9074.
8	Methods and algorithms for the solution of inverse problems of modelling and control in reservoir engineering / Akhmetzyanov A.V., Salnikov A.M.// IFAC-PapersOnLine. 2015. V. 48. № 3. P. 1259-1263.
9	Billiard walk – a new sampling algorithm for control and optimization / Polyak, B.T., Gryazina, E.N // IFAC Proceedings Volumes (IFAC-PapersOnline) 2014, vol. 19, pp. 6123-6128.
10	On Existence and Stability of Equilibria of Linear Time-Invariant Systems with Constant Power Loads / Barabanov, N., Ortega, R., Griño, R., Polyak, B. // IEEE Transactions on Circuits and Systems I: Regular Papers. 63 (1), January 2016, 7328761, pp. 114-121.

Руководитель организации
член-корр. РАН



Д.А. НОВИКОВ