



МИНИСТЕРСТВО НАУКИ
И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ
ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ
ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ

«НОВОСИБИРСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ»

К. Маркса пр., 20, г. Новосибирск, 630073
Телетайп: 133432KADR RU
Телефон: (383) 346-50-01, факс: (383) 346-02-09,
E-mail: rector@nstu.ru,
http://www.nstu.ru
ОКПО 02068953, ОГРН 1025401485010
ИНН/КПП 5404105174/540401001

от 15 СЕН 2020 № 1980/л.в.и.

Председателю Диссертационного совета
Д 212.268.02 на базе Томского государст-
венного университета систем управления и
радиоэлектроники, д-р техн. наук, профес-
сору Ю.А. Шурыгину

Томский государственный университет сис-
тем управления и радиоэлектроники.

634050, г. Томск, пр. Ленина, 40.

Уважаемый Юрий Алексеевич!

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования
«Новосибирский государственный технический университет»

дает официальное согласие выступить в качестве ведущей организации по диссертации
Торгасвой Дарьи Сергеевны на тему «Система управления установкой штангового
глубинного насоса на основе анализа сигнала потребляемой электроприводом мощности» по
специальности 05.13.06 – Автоматизация и управление технологическими процессами и
производствами (промышленность).

Сведения об организации

| | |
|---|--|
| Полное наименование организации в соответствии с уставом | Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Новосибирский государственный технический университет» |
| Сокращенное наименование организации в соответствии с уставом | Новосибирский государственный технический университет, НГТУ |
| Почтовый индекс, адрес организации | 630073, Россия, г. Новосибирск, пр-т К. Маркса, 20 |
| Телефон | +7 (383) 346 08 43 |
| Адрес электронной почты | rector@nstu.ru |
| Адрес официального сайта в сети «Интернет» | www.nstu.ru (http://ngtu.pф) |
| Фамилия, Имя, Отчество лица, который будет готовить отзыв | Жмудь Вадим Аркадьевич |
| Должность | Заведующий кафедрой |
| Специальность по преподаванию | Кафедра Автоматизации |

| | |
|---|---|
| Степень, звание | д.т.н., доцент |
| Специальность по диплому доктора технических наук | 05.13.05 – Элементы и устройства вычислительной техники и систем управления (в промышленности). |
| Список основных публикаций работников ведущей организации по теме диссертации в рецензируемых научных изданиях за последние 5 лет | |
| 1 | Алгазин Е.И. Динамика параметров оценки состояния линейных систем автоматики // Вестник Тамбовского государственного технического университета. 2020, Т. 26, № 1, С. 79-84. |
| 2 | Жмудь В.А., Востриков А.С., Ивойлов А.Ю., Саблина Г.В. Синтез робастных ПИД регуляторов методом двойной оптимизации Мехатроника, автоматизация, управление. 2020, Т. 21, № 2, С. 67-73. |
| 3 | Воевода А.А., Романников Д.О. Синтез регуляторов для многоканальных систем с использованием нейронных сетей // Научный вестник Новосибирского государственного технического университета. — 2019. — № 4 (77). — С. 7-16. |
| 4 | Французова Г.А., Востриков А.С. Особенности синтеза ПИД-регулятора для нелинейного объекта второго порядка // Автометрия. — 2019. — Т. 55, № 4. — С. 57-64. |
| 5 | Нос О.В., Волков В.Ю., Клан В.А. Векторное управление электроприводом переменного тока с многоуровневым преобразователем частоты на базе H-мостов // Электротехника. — 2019. — № 4. — С. 13-19. |
| 6 | Филошов Ю.П., Воевода А.А., Палагушкин Б.В., Филошов В.Ю. Линеаризация системы управления явнополусной синхронной машиной с постоянными магнитами при регулировании энергетических характеристик // Горное оборудование и электромеханика. — 2019. — № 5 (145). — С. 44-51. |
| 7 | Ivoilov A.Yu., Zhmud V.A., Trubin V.G., Roth H. Parametric synthesis of the control system of the balancing robot by the numerical optimization method // Мехатроника, автоматизация, управление. — 2019. — Т. 20, № 6. — С. 352-361. |
| 8 | Бланк А.В. Каскадная А-П-Схема замещения электрической машины с возбуждением от постоянных магнитов // Электричество. — 2019. — № 10. — С. 42-47. |
| 9 | Дымов И.С., Котин Д.А., Папкрац Ю.В. Алгоритм адаптивного управления активным электромагнитным подшипником по состоянию // Вестник Чувашского университета. — 2019. — № 3. — С. 69-77. |
| 10 | Глазырин М.В., Алейников И.А. Разработка законов управления потокосцеплением ротора для высокоскоростного асинхронного электропривода // Омский научный вестник. — 2019. — № 2 (164). — С. 45-49. |
| 11 | Калужский Д.Л., Мехтиев А.Д., Харитонов А.С., Уваров Н.А. Адаптивная система управления генератором с комбинированным возбуждением в ветроэнергетике // Доклады Академии наук высшей школы Российской Федерации. — 2019. — № 2 (43). — С. 16-26. |
| 12 | Воевода А.А., Полагушкин Б.В., Филошов Ю.П. Применение метода обратной модели для синтеза управления асинхронной машиной // Вестник Рязанского государственного радиотехнического университета. — 2018. — № 66.1. — С. 117-123. |

| | |
|----|---|
| 13 | Воевода А.А., Бобобеков К.М. Система автоматического управления процессом синтеза аммиака // Вестник Рязанского государственного радиотехнического университета. — 2019. — № 67. — С. 99-108. |
| 14 | Суворов Д.А., Французова Г.А., Востриков А.С. Синтез двухкаскадной системы автоматического поиска экстремума со скользящими режимами // Доклады Академии наук высшей школы Российской Федерации. — 2018. — № 2 (39). — С. 82-92. |
| 15 | Вислогузов Д.П., Котин Д.А. Синтез системы управления импульсным преобразователем постоянного тока в составе электропривода переменного тока // Известия СПбГЭТУ ЛЭТИ. — 2018. — № 3. — С. 53-58. |
| | Zhmud V. A. Comparison of tabular and numerical methods of designing regulators for control of objects with delay / V. A. Zhmud, O. D. Yadryshnikov, H. Roth // Journal of Physics: Conference Series. - 2019. - Vol. 1210. - Art. 012169 (7 p.). |
| | Coverage Path Planning for Large-Scale Aerial Mapping / N. Gyagenda, A. Nasir, H. Roth, V. A. Zhmud // Lecture Notes in Computer Science. - 2019. - Vol. 11649. - P. 251-262. |
| | Designing robust controllers by the mini-max search method: Keynote paper / V. A. Zhmud, O. V. Stukach, A. Y. Ivoilov, H. Roth, L. V. Dimitrov // International Siberian conference on control and communications (SIBCON) : proc., Tomsk, 18–20 April 2019. - Tomsk: Tomsk State Univ., 2019. - 7 p. - ISBN 978-1-5386-5141-4. |
| | Formalization of requirements for locked-loop control systems for their numerical optimization / V. A. Zhmud, G. A. Frantsuzova, L. Dimitrov, J. Nosek // Recent research in control engineering and decision making. - Springer Intern. Publ., 2019. - P. 353-365. - (Systems, Decision and Control ; vol. 199). - 500 copy. - ISBN 978-3-030-12072-6. |
| | Zhmud V. A. Investigation of the numerical optimization toolkit for control of the oscillatory unstable object [Electronic resource] / V. A. Zhmud, L. V. Dimitrov, O. V. Stukach // International seminar on electron devices design and production (SED) : proc., Czech Republic, Prague, 23–24 Apr. 2019. - IEEE, 2019. - 9 p. - Mode of access: https://ieeexplore.ieee.org/document/8798454/authors#authors . |
| | Frantsuzova G. A. Possibilities of typical controllers for low order non-linear non-stationary plants / G. A. Frantsuzova, V. A. Zhmud, A. S. Vostrikov // Recent research in control engineering and decision making. - Springer Intern. Publ., 2019. - P. 527-539. - (Systems, Decision and Control; vol. 199). - 500 copy - ISBN 978-3-030-12072-6. |
| | Zhmud V. A. The method of correct calculation of regulators based on numerical optimization / V. A. Zhmud, L. V. Dimitrov // Journal of Physics: Conference Series. - 2019. - Vol. 1210. - Art. 012168 (10 p.). |
| | Zhmud V. A. The separation and combination method for designing piecewise-adaptive automatic control systems [Electronic resource] / V. A. Zhmud, A. Y. Ivoilov, L. V. Dimitrov // International Journal of Electrical and Electronic Engineering & Telecommunications (IJEETC). - 2019. - Vol. 8, № 2. - P. 65–71. |

ВРПО Ректора, д.т.н. профессор



(Handwritten signature)

А.А. Батаев