

**Сведения об официальном оппоненте  
(согласие на оппонирование)**

Я, Жмудь Вадим Аркадьевич, согласен быть официальным оппонентом Нгуен Ван Быонг по кандидатской диссертации на тему «Метод синтеза регуляторов и алгоритмы контроллера двухканальной системы управления камерой сушки пиломатериала» по специальности 05.13.05 – Элементы и устройства вычислительной техники и систем управления.

О себе сообщаю

Ученая степень – доктор технических наук.

Ученое звание – доцент.

Шифр и наименование специальности: 05.13.05 – Элементы и устройства вычислительной техники и систем управления.

Должность: заведующий кафедрой автоматики.

Место и адрес работы: ФГАОУ ВО «Новосибирский государственный технический университет», 630073, г. Новосибирск, пр. К. Маркса, 20.

Телефон: (8383)346-11-19; e-mail (оппонента): [zhmud@corp.nstu.ru](mailto:zhmud@corp.nstu.ru), [oao\\_nips@bk.ru](mailto:oao_nips@bk.ru)

Перечень опубликованных работ по специальности оппонируемой диссертации:

1. Жмудь В.А., Востриков А.С., Ивойлов А.Ю., Саблина Г.В. Синтез робастных ПИД регуляторов методом двойной оптимизации // Мехатроника, автоматизация, управление. – 2020. – Т. 21. – № 2. – С. 67-73.
2. Ивойлов А.Ю., Жмудь В.А., Трубин В.Г., Саблина Г.В. О выборе частоты дискретизации системы балансировки двухколесного робота // Научный вестник Новосибирского государственного технического университета. – 2018. – № 2 (71). – С. 7-22.
3. Ивойлов А.Ю., Жмудь В.А., Трубин В.Г. Методика определения параметров двигателя постоянного тока // Мехатроника, автоматизация, управление. – 2018. – Т. 19. – № 7. – С. 486-496.
4. Ivoilov A.Yu., Zhmud V.A., Trubin V.G., Roth H. Parametric synthesis of the control system of the balancing robot by the numerical optimization method // Mechatronics, Automation, Control. – 2019. – Т. 20. – № 6. – С. 352-361.
5. Zhmud V.A., Ivoilov A.Y., Dimitrov L.V. The separation and combination method for designing piecewise-adaptive automatic control systems // International Journal of Electrical and Electronic Engineering and Telecommunications. – 2019. – Т. 8. – № 2. – С. 65-71.
6. Zhmud V., Roth H., Hardt W. Increase the Dynamic Accuracy of a System with PID-regulator by Numerical Optimization // 2020 International Multi-Conference on Industrial Engineering and Modern Technologies (FarEastCon). – IEEE, 2020. – С. 1-4.

7. Zhmud V. A., Semibalamut V. M., Tereshkin D. O. Effective algorithms for measuring frequency and phase difference in real time //AIP Conference Proceedings. – AIP Publishing LLC, 2019. – Т. 2098. – №. 1. – С. 020021.

«12» апреля 2021 г.



/ Жмудъ В.А. /